具有接种效应带时变时滞的SVEIR模型的 稳定性分析

王海玲

厦门大学嘉庚学院信息科学与技术学院, 福建 漳州

收稿日期: 2022年5月27日; 录用日期: 2022年6月19日; 发布日期: 2022年6月28日

摘要

考虑了一类受接种疫苗影响的带时变时滞的SVEIR疾病传播模型,针对不同取值下的病毒基本再生数 R_0 ,分别采取Liapunov函数法和Routh-Hurwitz判别法对模型平衡点的存在性、稳定性、分岔性进行研究。 最后对不同的 R_0 进行数值模拟,验证理论分析结果的正确性。

关键词

疫苗效应,时滞,SVEIR模型,稳定性

Stability Analysis of SVEIR Models with Inoculated Effect and Time-Varying Delay

Hailing Wang

School of Information Science and Technology, Xiamen University Tan Kah Kee College, Zhangzhou Fujian

Received: May 27th, 2022; accepted: Jun. 19th, 2022; published: Jun. 28th, 2022

Abstract

In this paper, we consider a SVEIR disease transmission model with time-varying delay affected by vaccination, for the basic regeneration number of virus R0 under different values, Liapunov function method and Routh-Hurwitz criterion were used to study the existence, stability and bifurcation of model equilibrium points. Finally, the numerical simulation of different R0 is carried out to verify the correctness of theoretical analysis results.

Keywords

Vaccine Effect, Delay, SVEIR Model, Stability

Copyright © 2022 by author(s) and Hans Publishers Inc. This work is licensed under the Creative Commons Attribution International License (CC BY 4.0). http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/

1. 引言

自 2020 年新型冠状病毒发生以来,已有众多学者致力于新冠肺炎疫情传播机理与特性的研究,并建 立各种新冠肺炎病毒传播的动力学模型,通过模型对疫情的发展趋势做预测分析,详见参考文献[1][2][3] [4]。还有许多学者针对经典的 SEIR 模型通过改变模型参数研究各类病毒传播模型的动力学性质,如参考 文献[5][6][7]。但是由于新冠肺炎的潜伏期较长,具有一定的时变滞后性,因此,控制时滞也是一种常见 的模型引入方式。很多学者开始选择采用时变系统描述传染病的动力学特性,如文献[8]基于季节性变化 的 SIR 模型研究了流感类传染病的疫苗接种和治疗策略。文献[9]将传染率定义为时间、易感染人口数、 感染人口数和总人口数的非线性函数。文献[10]讨论了潜伏期时滞的时变 SEIR 模型的最优疫苗接种策略。 文献[11]研究了基于时滞 SIR 模型关于 H1N1 型流感的最优疫苗接种策略,并考虑了疫苗起效的延迟。

本文在经典 SEIR 模型的基础上,通过引入潜伏期时滞因素、疫苗接种率因素及接种疫苗的免疫率因素,更加真实地描述传染病的传播规律。研究了一类具有疫苗接种影响效应的带时变时滞的 SVEIR 模型, 其微分方程形式如式(1)所示。数值仿真结果表明,在满足各种约束的条件下,接种疫苗可以有效地抑制 传染病的传播。

$$\begin{cases} S'(t) = a - (d + b(t))S(t) - (\alpha_1 E(t) + \alpha_2 I(t))S(t) \\ V'(t) = b(t)S(t) - dV(t) - (\beta_1 E(t) + \beta_2 I(t))V(t) \\ E'(t) = (\alpha_2 S(t - \tau) + \beta_2 V(t - \tau))I(t - \tau) - (d + k + \alpha(\gamma'))E(t) \\ I'(t) = kE(t) - (d + e + r)I(t) \\ R'(t) = \alpha(\gamma')E(t) + rI(t) - dR(t) + b(t)c(t)S(t) \end{cases}$$
(1)

其中, S(t): 为易感者; V(t): 接种疫苗者; E(t): 为潜伏者; I(t): 为感染者;

R(t):为治愈者; a:人口常数输入率; d:自然死亡率; k: 潜伏者的确诊率;

 α_1 : 易感者与潜伏期接触时的传播率; α_2 : 易感者与确诊患者接触时的传播率;

 β_i :接种者与潜伏期接触时的传播率; β_i :接种者与确诊患者接触时的传播率;

 γ_1 :接种者人群潜伏期移出率; γ_2 :未接种者人群潜伏期移出率; δ :疾病传播率;

 $\alpha(\gamma') = \gamma_1 \delta + (1-\delta)\gamma_2$: 潜伏期人群受疫苗接种信息影响的移出率; τ : 平均潜伏期;

e:因病死亡率;r:染病者的治愈率;b(t):易感者的疫苗接种率,满足 $0 \le b(t) \le 1$;

c(t): 接种人群的成功免疫率,且 $c(t) = c_0 + c_1 \exp(-t/c_2)$,其中, c_0, c_1, c_2 为非负参数,并满足: $c(0) = c_0 + c_1, c(+\infty) = c_0$ 。

2. 模型的建立

由于系统(1)里 R(t) 项是独立存在的,故只需研究系统(1)的子系统(2)。

$$\begin{cases} S'(t) = a - (d + b(t))S(t) - (\alpha_1 E(t) + \alpha_2 I(t))S(t) \\ V'(t) = b(t)S(t) - dV(t) - (\beta_1 E(t) + \beta_2 I(t))V(t) \\ E'(t) = (\alpha_2 S(t - \tau) + \beta_2 V(t - \tau))I(t - \tau) - (d + k + \alpha(\gamma'))E(t) \\ I'(t) = kE(t) - (d + e + r)I(t) \end{cases}$$
(2)

由现实生活可知, S(t), V(t), E(t), I(t)都是正数,故系统(2)的初始状态空间为 $\Omega = \left\{ \left(S(t), V(t), E(t), I(t) \right) | S(t) \ge 0, V(t) \ge 0, E(t) \ge 0, I(t) \ge 0 \right\}.$

由于 Ω 具有正不变性,因此,只需考虑初始条件处于 Ω 内的解,并验证解在 Ω 内具有存在唯一性。

3. 平衡点的存在性

令系统(2)的微分方程右侧等于 0, 计算得无病平衡点 E_0 和地方病平衡点 E_{e1}^*, E_{e2}^* 。

$$E_{0} = \left(\frac{a}{d+b(t)}, \frac{ab(t)}{d(d+b(t))}, 0, 0\right), \quad E_{e1}^{*} = \left(S_{1}^{*}, V_{1}^{*}, E_{1}^{*}, I_{1}^{*}\right), \quad E_{e2}^{*} = \left(S_{2}^{*}, V_{2}^{*}, E_{2}^{*}, I_{2}^{*}\right)$$

令 $M = d + k + \alpha(\gamma')$, N = d + e + r则 I_1^*, I_2^* 是方程(3)的解。

$$MN(\alpha_1N + \alpha_2k)(\beta_1N + \beta_2k)I^2 + \left\{MN\left[kd(\alpha_1N + \alpha_2k) + k(d+b(t))(\beta_1N + \beta_2k)\right] - ak(\alpha_1N + \alpha_2k)(\beta_1N + \beta_2k)\right\}I + MNk^2d(d+b(t)) - ak^2(d(\alpha_1N + \alpha_2k) + b(t)(\beta_1N + \beta_2k)) = 0$$
(3)

且,
$$E^* = \frac{N}{k}I^*$$
, $S^* = \frac{a}{d+b(t)+\alpha_1 E^* + \alpha_2 I^*}$, $V^* = \frac{b(t)}{d+\beta_1 E^* + \beta_2 I^*}S^*$
若令 $u_1 = \frac{\alpha_1}{k}N + \alpha_2$, $u_2 = \frac{\beta_1}{k}N + \beta_2$
则(3)式可转变为(4)式
 $MNk^2 u_1 u_2 I^2 + \{MN \lceil k^2 du_1 + k^2 (d+b(t))u_2 \rceil - ak^3 u_1 u_2\}I + MNk^2 d(d+b(t)) - ak^3 (du_1 + b(t)u_2) = 0$ (4)

(4)式两边同时消去 k^2 ,进而可得(5)式 $MNu_1u_2I^2 + \{MN[du_1 + (d+b(t))u_2] - aku_1u_2\}I + MNd(d+b(t)) - ak(du_1 + b(t)u_2) = 0$ (5)

4. 再生系数

采用文献[12]中的下一代矩阵法(Next Generation Matrix)计算病毒基本再生数,仅考虑携带病毒潜伏者和感染者情形,作如下记号

$$\begin{cases} F_E = (\alpha_2 S(t-\tau) + \beta_2 V(t-\tau))I(t-\tau) \\ F_I = 0 \\ \begin{cases} V_E = (d+k+\alpha(\gamma'))E(t) \\ V_I = -kE(t) + (d+e+r)I(t) \end{cases}$$
(6)

Ŷ

$$F = \begin{pmatrix} \frac{\partial F_E}{\partial E} & \frac{\partial F_E}{\partial I} \\ \frac{\partial F_I}{\partial E} & \frac{\partial F_I}{\partial I} \end{pmatrix}, \quad V = \begin{pmatrix} \frac{\partial V_E}{\partial E} & \frac{\partial V_E}{\partial I} \\ \frac{\partial V_I}{\partial E} & \frac{\partial V_I}{\partial I} \end{pmatrix}, \tag{7}$$

由(6)和(7)联立得,
$$F = \begin{pmatrix} 0 & \alpha_2 S(t-\tau) + \beta_2 V(t-\tau) \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$
, $V = \begin{pmatrix} d+k+\alpha(\gamma') & 0 \\ -k & d+e+r \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} M & 0 \\ -k & N \end{pmatrix}$ 进而有,

$$\begin{aligned} F \cdot V^{-1} &= \begin{pmatrix} 0 & \alpha_2 S(t-\tau) + \beta_2 V(t-\tau) \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{MN} \begin{pmatrix} N & 0 \\ k & M \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 0 & \alpha_2 S(t-\tau) + \beta_2 V(t-\tau) \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \left(\frac{1}{M} & 0 \\ \frac{k}{MN} & \frac{1}{N} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{k(\alpha_2 S(t-\tau) + \beta_2 V(t-\tau))}{MN} & \frac{\alpha_2 S(t-\tau) + \beta_2 V(t-\tau)}{N} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{k(\alpha_2 \frac{a}{d+b(t)} + \beta_2 \frac{a}{d+b(t)} \frac{b(t)}{d}}{MN} & \frac{\alpha_2 \frac{a}{d+b(t)} + \beta_2 \frac{a}{d+b(t)} \frac{b(t)}{d}}{N} \\ & 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

所以系统(2)的再生系数谱半径为

$$R_0 = \rho\left(F \cdot V^{-1}\right) = \frac{k\left(\alpha_2 \frac{a}{d+b(t)} + \beta_2 \frac{a}{d+b(t)} \cdot \frac{b(t)}{d}\right)}{MN} \,.$$

5. 平衡点的稳定性分析

定理 1: 当 $R_0 = 1$ 时,系统(2)在无病平衡点 E_0 处存在分岔。 证明:系统(2)在无病平衡点 E_0 处的雅可比矩阵为

$$J_{E_0} = \begin{pmatrix} -(d+b(t)) & 0 & -\frac{a\alpha_1}{d+b(t)} & -\frac{a\alpha_2}{d+b(t)} \\ b(t) & -d & -\frac{a\beta_1b(t)}{d(d+b(t))} & -\frac{a\beta_2b(t)}{d(d+b(t))} \\ 0 & 0 & -M & \frac{a\alpha_2}{d+b(t)} + \frac{ab(t)\beta_2}{d(d+b(t))} \\ 0 & 0 & k & -N \end{pmatrix}$$

则可求得 J_{E_0} 的特征根为

$$\begin{split} \lambda_{1} &= -d \\ \lambda_{2} &= -\left(d + b(t)\right) \\ \lambda_{3} &= \frac{-\left(M + N\right) - \sqrt{\left(M - N\right)^{2} + 4\frac{\left(ad\alpha_{2} + ab(t)\beta_{2}\right)k}{d\left(d + b(t)\right)}}}{2} \\ \lambda_{4} &= \frac{-\left(M + N\right) + \sqrt{\left(M - N\right)^{2} + 4\frac{\left(ad\alpha_{2} + ab(t)\beta_{2}\right)k}{d\left(d + b(t)\right)}}}{2} \end{split}$$

当
$$R_0 = 1$$
时, 易知, $\frac{k(ad\alpha_2 + ab(t)\beta_2)}{d(d+b(t))} = MN$
所以, $\lambda_4 = 0$
故, E_0 为非双曲平衡点, 则系统(2)在无病平衡点 E_0 处存在分岔现象。
定理 2: 当 $R_0 < 1$ 时, 系统(2)在无病平衡点 E_0 处渐进稳定。
证明: 当 $R_0 < 1$ 时, $\frac{k(ad\alpha_2 + ab(t)\beta_2)}{d(d+b(t))} < MN$, 由定理 1 可知,
 $\lambda_4 = \frac{-(M+N) + \sqrt{(M-N)^2 + 4\frac{(ad\alpha_2 + ab(t)\beta_2)k}{d(d+b(t))}}}{2} < \frac{-(M+N) + \sqrt{(M-N)^2 + 4MN}}{2} = 0$

所以可得 $\lambda_1 < 0, \lambda_2 < 0, \lambda_3 < 0, \lambda_4 < 0$ 。

由 Lyapnunov 定理可知,系统(2)在无病平衡点 E_0 处渐进稳定。

定理 3: 当 $R_0 > 1$ 时,系统(2)在无病平衡点 E_0 不稳定。

证明:由定理1可知, $\lambda_1 < 0, \lambda_2 < 0, \lambda_3 < 0$

$$\lambda_{4} = \frac{-(M+N) + \sqrt{(M-N)^{2} + 4\frac{(ad\alpha_{2} + ab(t)\beta_{2})k}{d(d+b(t))}}}{2} > \frac{-(M+N) + \sqrt{(M-N)^{2} + 4MN}}{2} = 0$$

故,系统(2)在无病平衡点 E₀不稳定。

定理 4: 当 $R_0 > 1$ 时,系统(2)在地方病平衡点 E_e^* 局部渐进稳定。

证明:由于系统(2)在地方病平衡点 E_{e1}^*, E_{e2}^* 处的证明方法类似,故取 $E_{e1}^* = E_e^*$,可得到系统(2)在地方病平衡点 E_e^* 处的雅可比矩阵为

$$J_{E_{c}}^{*} = \begin{pmatrix} -d - b(t) - \alpha_{1}E^{*} - \alpha_{2}I^{*} & 0 & -\alpha_{1}S^{*} & -\alpha_{2}S^{*} \\ b(t) & -d - \beta_{1}E^{*} - \beta_{2}I^{*} & -\beta_{1}V^{*} & -\beta_{2}V^{*} \\ \alpha_{2}I^{*} & \beta_{2}I^{*} & -M & \alpha_{2}S^{*} + \beta_{2}V^{*} \\ 0 & 0 & k & -N \end{pmatrix}$$

则可求得 $J_{E_e}^*$ 的特征方程为 $a_4\lambda^4 + a_3\lambda^3 + a_2\lambda^2 + a_1\lambda + a_0 = 0$ 其中,

$$\begin{aligned} a_{4} &= 1 \\ a_{3} &= M + N + 2d + b(t) + (\alpha_{1} + \beta_{1})E^{*} + (\alpha_{2} + \beta_{2})I^{*} \\ a_{2} &= MN + (M + N)(d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*} + d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*}) + (d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*})(d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*}) \\ &+ \alpha_{1}\alpha_{2}S^{*}I^{*} + \beta_{1}\beta_{2}V^{*}I^{*} - k(\alpha_{2}S^{*} + \beta_{2}V^{*}) \\ a_{1} &= MN(d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*} + d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*}) + (M + N)(d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*})(d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*}) \\ &+ (b(t)\alpha_{1}\beta_{2} + k\alpha_{2}^{2} + \alpha_{1}\alpha_{2}(N + d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*}))S^{*}I^{*} + (\beta_{1}\beta_{2}(N + d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*}) + k\beta_{2}^{2})V^{*}I^{*} \\ &- k(\alpha_{2}S^{*} + \beta_{2}V^{*})(d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*} + d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*}) \\ a_{0} &= (N\alpha_{1} + k\alpha_{2})(b(t)\beta_{2} + \alpha_{2}(d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*}))S^{*}I^{*} + (N\beta_{1} + k\beta_{2})\beta_{1}(d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*})V^{*}I^{*} \\ &+ (d + \beta_{1}E^{*} + \beta_{2}I^{*})(d + b(t) + \alpha_{1}E^{*} + \alpha_{2}I^{*})(MN - k(\alpha_{2}S^{*} + \beta_{2}V^{*})) \end{aligned}$$

DOI: 10.12677/aam.2022.116420

由 Routh-Hurwitz 判定准则得

$$\Delta_{1} = a_{4} = 1$$

$$\Delta_{2} = \begin{pmatrix} a_{3} & a_{1} \\ a_{4} & a_{2} \end{pmatrix}$$

$$\Delta_{3} = \begin{pmatrix} a_{3} & a_{1} & 0 \\ a_{4} & a_{2} & a_{0} \\ 0 & a_{3} & a_{1} \end{pmatrix}$$

$$\Delta_{4} = \begin{pmatrix} a_{3} & a_{1} & 0 & 0 \\ a_{4} & a_{2} & a_{0} & 0 \\ 0 & a_{3} & a_{1} & 0 \\ 0 & a_{4} & a_{2} & a_{0} \end{pmatrix}$$

易知, a₀, a₁, a₂, a₃, a₄ 均大于 0, 所以可得

$$\begin{split} &\Delta_1 > 0 \\ &\Delta_2 = a_2 a_3 - a_1 a_4 > 0 \\ &\Delta_3 = a_1 a_2 a_3 - a_1^2 a_4 - a_0 a_3^2 > 0 \\ &\Delta_4 = a_0 \Delta_3 > 0 \end{split}$$

由 Routh-Hurwitz 准则可知,系统(2)在地方病平衡点 E_e^* 处局部渐进稳定。

6. 数值模拟实验与结论

通过数值模拟,验证理论分析结果的正确性。

1) 取 a = 0.01, d = 0.03, b(t) = 0.8, c(t) = 0.5, k = 0.9, $\alpha_1 = 0.6$, $\alpha_2 = 0.85$, $\beta_1 = 0.1$, $\beta_2 = 0.1$, e = 0.7, r = 0.9, 则 $R_0 < 1$ 满足所求。随着接种疫苗人数的增加,潜伏期人数越来越少,最终易感患者人数将趋向 0, 故无病平衡点 E_0 全局渐近稳定,疫情最终会得到控制,如图 1 所示。



Figure 1. When $R_0 < 1$, the trends of disease-free equilibrium point **图 1.** $R_0 < 1$ 时无病平衡点的变化趋势

 2) 取 a = 0.1, d = 0.05, b(t) = 0.3, α₂ = 0.45, β₂ = 0.2, e = 0.3, r = 0.5, 则 R₀ > 1。
 随着疫苗接种人数达到饱和时,接种人数会越来越少,接种疫苗的免疫率会随着接种疫苗的时间发 生变化,此时潜伏期人数越来越多,易感患者人数也会在一定程度上增加,会出现大面积爆发的情况, 地方病平衡点 E^{*}_e局部渐近稳定,疾病会演化为当地流行病。如图 2 所示。



Figure 2. When $R_0 > 1$, the trends in the equilibrium of endemic diseases **图 2.** $R_0 > 1$ 时地方病平衡点的变化趋势

3) 取 a = 0.02, d = 0.003, b(t) = 0.7, k = 0.25, $\alpha_1 = 0.15$, $\alpha_2 = 0.35$, $\beta_1 = 0.15$, $\beta_2 = 0.25$, $\gamma_1 = 0.7$, $\gamma_2 = 0.3$, $\delta = 0.3$, e = 0.1, r = 0.9, 则 $R_0 = 1$ 。经过一段时间后明显出现分岔现象,在分界处,潜伏期和确诊人数比例会发生显著变化。如图 3 所示。



Figure 3. When $R_0 = 1$, the trends in the equilibrium of endemic diseases **图 3.** $R_0 = 1$ 时地方病平衡点的变化趋势

本文重点讨论了受接种疫苗的比例及疫苗免疫成功率影响的 SVEIR 模型,通过以上讨论可知,当再 生系数 R_0 <1时,系统会存在一个无病平衡点,随着政府的管控,疾病会消失;当再生系数 R_0 >1时,系 统平衡点局部稳定,且疾病会转化为地方流行病;当再生系数 R_0 =1时,系统会出现临界分岔现象,同 时也印证了接种疫苗是疾病防控的关键措施之一。

基金项目

福建省教育教学教改项目(FBJG20170154); 漳州市自然科学基金项目(ZZ2018J26); 福建省高校产学 合作项目(2018H6018); 教育部产学协同育人项目(JGH2019003 和 JGH2019023)。

参考文献

- [1] 洪彬, 陈锦秀, 王连生, 等. 基于 SEIR-LSTM 混合模型的新型冠状病毒肺炎传播趋势分析与预测[J]. 厦门大学 学报(自然科学版), 2020, 59(6): 1034-1040.
- [2] 于振华, 黄山阁, 杨波, 高红霞, 卢思. SLEIR 新冠肺炎传播动力学模型构建与预测[J]. 西安交通大学学报, 2022, 56(5): 1-10.
- [3] 冯苗胜, 王连生, 林文水. Logistic 与 SEIR 结合模型预测新型冠状病毒肺炎传播规律[J]. 厦门大学学报(自然科 学版), 2020, 59(6): 1041-1046.
- [4] 李伟炜, 杜蓉, 陈曙东, 孙爽. 新型冠状病毒肺炎传播特性分析与疫情发展趋势预测[J]. 厦门大学学报(自然科学版), 2020, 59(6): 1025-1032.
- [5] 张杰豪,陈永雪,申佳瑜. 信息效应下 SEIR 传染病模型的动力学分析[J]. 数学的实践与认识, 2021, 51(11): 316-323.
- [6] 张鑫喆, 贺国峰, 黄刚. 一类具有接种和潜伏期的传染病模型及动力学分析[J]. 数学物理学报, 2019, 39A(5): 1247-1258.
- [7] 高振斌, 管岽菀. 一类 SEIR 传染病模型的稳定性及最优控制策略[J]. 生物数学学报, 2019, 34(2): 173-180.
- [8] Lee, S. and Chowell, G. (2017) Exploring Optimal Control Strategies in Seasonally Varying Flu-Like Epidemics. *Journal of Theoretical Biology*, 412, 36-47. <u>https://doi.org/10.1016/j.jtbi.2016.09.023</u>
- [9] Mateus, J.P., Rebelo, P., Rosa, S., et al. (2018) Optimal Control of Non-Autonomous SEIRS Models with Vaccination and Treatment. Discrete and Continuous Dynamical Systems, 6, 1179-1199. <u>https://doi.org/10.3934/dcdss.2018067</u>
- [10] 王昕炜, 彭海军, 钟万勰. 具有潜伏期时滞的时变 SEIR 模型的最优疫苗接种策略[J]. 应用数学和力学, 2019, 40(7): 701-711. <u>https://doi.org/10.21656/1000-0887.400048</u>
- [11] Jackson, T.L. and Byrne, H.M. (2000) A Mathematical Model to Study the Effects of Drug Resistance and Vasculature on the Response of Solid Tumors to Chemotherapy. *Mathematical Biosciences*, 164, 17-38. https://doi.org/10.1016/S0025-5564(99)00062-0
- [12] 王宾国, 邵昶, 李海萍. 仓室传染病模型基本再生数的发展简介[J]. 兰州大学学报(自然科学版), 2016, 52(3): 380-384+389.